



$$= \frac{1}{2} R_x(\tau) \cos(2\pi F_0 \tau)$$

עבור  $X$  ו- $Y$  בלתי תלויים  
 $E[g_1(X)g_2(Y)] = E[g_1(X)]E[g_2(Y)]$

האם בלתי תלוי  $t > ?$  ✓  
 האם תלוי  $t > ?$  בלתי תלוי?

$$\cos(2\pi f_0 \tau) = \frac{e^{j2\pi f_0 \tau} + e^{-j2\pi f_0 \tau}}{2}$$

הכפלה נכמתן = הסטה בזמן

$$S_z(F) = \frac{1}{4} [S_x(F - F_0) + S_x(F + F_0)] \quad \leftarrow S_x(F) = \mathcal{F}\{R_x(\tau)\}$$

קשר להספק:

הספק ממוצע (הגדרה 6.7): הספק ממוצע של האות מוגדר ע"י

אינטגרציה של כל התנאים  
 של צפייה להספק

$$P_x = E[x^2(t)] = R_x(0) = \int_{-\infty}^{\infty} S_x(F) dF$$

$$P_x = E[x^2[n]] = R_x[0] = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} S_x(f) df$$

$$P_z = R_z(0) = \frac{R_x(0)}{2} = \frac{P_x}{2}$$

הכפלה הקובצת

תכונה של צפייה: הספק

למשל, תיובי, סימטרי (עבור אות למשל)

- $S_x(F) = S_x(-F)$  תכונת נוספת:
- $S_x(F) \geq 0, \forall F$
- $S_x(F) \in \mathbb{R}$
- $S_x(f) = S_x(-f)$
- $S_x(f) \geq 0, \forall f$
- $S_x(f) \in \mathbb{R}$

רעש לבן גאוס

רעש לבן (הגדרה 6.8): תהליך אקראי WSS, עבורו מתקיים

$$E[n(t)] = 0 \quad n(t) \sim N(0, \sigma^2)$$

$$R_n(t_1, t_2) = 0 \quad t_1 \neq t_2 \quad \leftarrow R_n(\tau) = \sigma^2 \delta(\tau)$$

$$R_n[n_1, n_2] = 0 \quad n_1 \neq n_2 \quad \leftarrow E[n[n]] = 0$$

$$R_n[k] = \sigma^2 \delta[k]$$

קיים כל תנאי צפייה לחינה

$$R_n(\tau) = \frac{N_0}{2} \delta(\tau)$$

$$S_n(F) = \frac{N_0}{2} \quad \forall F$$

צפייה להספק:

$$\frac{N_0}{2} = \sigma^2$$

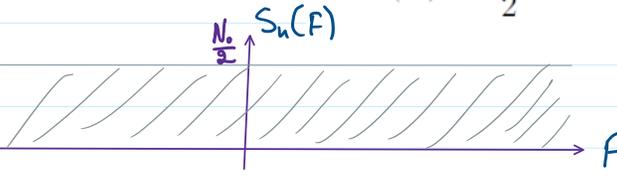
סימן לקוח

$$S_n(F) = \frac{N_0}{2} \quad \forall F$$

$$\frac{N_0}{2} = \sigma^2 \quad \text{נקוד}$$

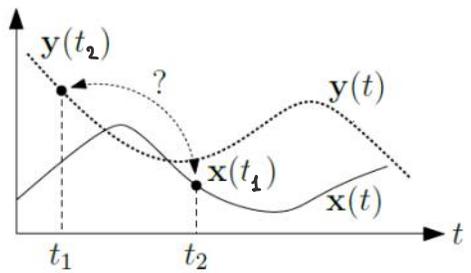
\* הספק ממוצע אינסופי

הספק ממוצע הוא שטח מתחת  $S_n(f)$



הערה 6.5! רעש לבן תאורטי הוא בעל הספק אינסופי. דוגמה מעשית לרעש כזה הוא רעש טרמי (Johnson-Nyquist noise) שמקורו בתנועה אקראית של נושאי מטען חשמלי (אלקטרונים) במוליך. צפיפות הספק ספקראלית של הרעש טרמי היא כאשר  $R \approx 1.7 \times 10^{-20} \frac{V^2}{Hz}$ ,  $\frac{N_0}{2} \approx 1.7 \times 10^{-20} \frac{V^2}{Hz}$ , הוא גודל הנגד. הרעש זה מתקיים עד לתדרים של  $10^{13} Hz$ , ויכול להיות משמעותי עבור אותות ברוחב פס גדול.

## קשר בין תהליכים



למה: עוביין קשר בין  $x(t_1)$  ו- $y(t_2)$

$$p(x(t_1) = a) = 0$$

קבוע

הערה: (הערה)

קרוס-קורלציה (הגדרה 7.1): עבור תהליכים אקראיים  $x(t), y(t)$

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E[x(t_1)y(t_2)]$$

$$R_{xy}[n_1, n_2] = E[x[n_1]y[n_2]]$$

אנחנו קוראים לקורלציה כפי שנקראת קרוס קורלציה  $R_{xx}(t_1, t_2)$

אם ורק אם

אורטוגונליים (הגדרה 7.2): עבור תהליכים אקראיים  $x(t), y(t)$  אורטוגונליים מתקיים

$$R_{xy}(t_1, t_2) = 0 \quad \forall t_1, t_2$$

$$R_{xy}[n_1, n_2] = 0 \quad \forall n_1, n_2$$

Cross-covariance (הגדרה 7.3): עבור תהליכים אקראיים  $x(t), y(t)$

$$C_{xy}(t_1, t_2) = R_{xy}(t_1, t_2) - E[x(t_1)]E[y(t_2)]$$

$$C_{xy}[n_1, n_2] = R_{xy}[n_1, n_2] - E[x[n_1]]E[y[n_2]]$$

$C_{xy}(t_1, t_2)$   $y=x$

(א7.3)  
(ב7.3)

חוסרי קורלציה (הגדרה 7.4): עבור תהליכים אקראיים  $x(t), y(t)$  חוסרי קורלציה מתקיים

$$C_{xy}(t_1, t_2) = 0 \quad \forall t_1, t_2$$

$$C_{xy}[n_1, n_2] = 0 \quad \forall n_1, n_2$$

$=$  אין קשר לינארי

(א7.4)  
(ב7.4)

תהליכים בלתי תלויים הם גם חסרי קורלציה.

בלתי תלויים (הגדרה 7.5): עבור  $x(t), y(t)$  בלתי תלויים מתקיים

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E[x(t_1)]E[y(t_2)]$$

כפי שנקראת הפונקציה האוטו-קורלציה. ואם ההספק הוא קבוע ריבועי

↕ בהינתן זמן של התפלגות גאוסית  
 נשמר, ואם הקשר הוא קו-כיוון

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E[x(t_1)]E[y(t_2)]$$

$$R_{xy}[n_1, n_2] = E[x[n_1]]E[y[n_2]]$$

**תהליכים סטציונריים במשותף** (הגדרה 7.6): ניתן להגדיר סטציונריות משותפת (joint-WSS) בין תהליכים  $x(t), y(t)$ , אם ורק אם מתקיימים כל התנאים להלן:

- ①  $x(t)$  סטציונרי (WSS)
- ②  $y(t)$  סטציונרי (WSS)
- ③ מתקיים הקשר

$$R_{xy}(\tau) = E[x(t)y(t+\tau)]$$

$$R_{yx}(\tau) = E[y(t)x(t+\tau)]$$

$$R_{xy}[k] = E[x[n]y[n+k]]$$

תצורה

$$R_x(-\tau) = R_x(\tau)$$

$$R_x[-k] = R_x[k]$$

$$R_{xy}(\tau) = R_{yx}(-\tau)$$

$$R_{xy}[k] = R_{yx}[-k]$$

תכונה:  
 "סילמטריה"

$$R_{xy}(\tau) = E[x(t)y(t+\tau)]$$

הצבה

$$= E[x(t-\tau)y(t)]$$

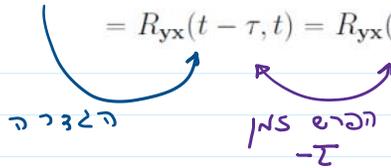
$$= R_{yx}(t-\tau, t) = R_{yx}(-\tau)$$

קובעת:

$$R_{xy}(\tau) = R_{xy}(t_2 - t_1)$$

$$\neq R_{xy}(t_1 - t_2)$$

הצבה  $\tau \rightarrow z$



$\tau = t_2 - t_1$  בקום שלנו

$\tau = t_1 - t_2$  ש סביר

$$R_{yx}(-\tau) = R_{yx}(t, t-\tau) = R_{yx}(t-\tau, t)$$

τ → הצבה (תכונה 7.4): Cross-covariance

$$C_{xy}(\tau) = R_{xy}(\tau) - \mu_x \mu_y$$

$$x(t_1) \text{ לבין } y(t_2)$$

מקדם קורלציה (הגדרה 7.7): מקדם קורלציה בין  $x(0)$  לבין  $y(\tau)$ ,

$$\rho_{xy}(\tau) = \frac{C_{xy}(\tau)}{\sqrt{C_x(0)C_y(0)}}$$

Cross-PSD (הגדרה 7.8):

$$S_{xy}(F) = \mathcal{F}\{R_{xy}(\tau)\}$$

סימטריה של PSD (תכונה 7.5): בשונה מתכונה 6.15, ובהתבסס על תכונה 7.2,

בהתאם לתכונה של הסימטריה  
 פוכה

$$S_{xy}(F) = S_{yx}(-F) = S_{xy}^*(-F)$$

$$S_{xy}(-F) = S_{xy}^*(F)$$

$$S_{yx}(F) = S_{yx}^*(F)$$

coherence (הגדרה 7.9): מקדם קורלציה במישור התדר, בין  $X(F)$  לבין  $Y(F)$ ,

$$S_{yy}(F)$$

coherence (הגדרה 7.9): מקדם קורלציה במישור התדר, בין  $X(F)$  לבין  $Y(F)$ ,

התנאים שונים של אמת  $\rightarrow$   $\gamma_{xy}(F) = \frac{S_{xy}(F)}{\sqrt{S_x(F)S_y(F)}}$

כאשר מתקיים  $|\gamma_{xy}(F)| \leq 1$

קוצמא: למטה: מצא הפסג של  $\gamma_{xy}$  בין שני אמת אקראיים סוג.

נתון תהליך אקראי  $x(t)$ , סטציונארי, כאשר  $R_x(\tau)$  ידוע,  $E[x(t)] = \mu_x = 0$ ,  $\Rightarrow E[y(t)] = 0$

נתון הקשר  $y(t) = x(t - t_0)$

- חשב  $C_x(\tau), R_y(\tau), C_y(\tau), S_y(F), R_{xy}(\tau), C_{xy}(\tau), R_{yx}(\tau), C_{yx}(\tau), \gamma_{xy}(F), \rho_{xy}(\tau), R_{yx}(-\tau) = R_{xy}(\tau), S_{xy}(F), S_{yx}(F)$

1  $C_x(\tau) = R_x(\tau) - \mu_x^2 = R_x(\tau)$

2,3  $R_y(\tau) = R_x(\tau) = C_y(\tau)$   $R_y(\tau) = E[y(t)y(t+\tau)]$   $= E[x(t-t_0)x(t+\tau-t_0)]$

4  $S_y(F) = S_x(F) = \int R_y(\tau) e^{-j2\pi F\tau} d\tau = \int R_x(\tau) e^{-j2\pi F\tau} d\tau$

5  $R_{xy}(\tau) = R_{xy}(t, t+\tau) = E[x(t)y(t+\tau)]$   
 $= E[x(t)x(t+\tau-t_0)]$   
 $= R_x(\tau-t_0)$

6  $C_{xy}(\tau) = R_{xy}(\tau) - \mu_x \mu_y = R_{xy}(\tau) = R_x(\tau-t_0)$

7  $R_{yx}(\tau) = E[y(t)x(t+\tau)]$   
 $= E[x(t-t_0)x(t+\tau)]$   
 $= R_x(\tau+t_0) = C_{yx}(\tau)$   
 $(t+\tau) - (t-t_0) = \tau+t_0$

9  $R_{yx}(-\tau) = R_x(t_0 - \tau) = R_x(\tau - t_0) = R_{xy}(\tau)$   
 הוצבה של  $-t$  במקום  $t$

10, 11, 12  $S_{xy}(F) = S_x(F)e^{-j2\pi Ft_0} = \int R_x(\tau) e^{-j2\pi F(\tau+t_0)} d\tau$

$S_{yx}(F) = S_x(F)e^{j2\pi Ft_0} = S_{xy}(-F) = \int R_x(\tau) e^{j2\pi F(\tau+t_0)} d\tau$

$\gamma_{xy}(F) = \frac{S_{xy}(F)}{\sqrt{S_x(F)S_y(F)}} = e^{-j2\pi Ft_0} \Rightarrow |\gamma_{xy}(F)| = 1$

$$\rho_{xy}(\tau) = \frac{C_{xy}(\tau)}{\sqrt{C_x(0)C_y(0)}} = \frac{R_{xy}(\tau)}{R_x(0)} = \frac{R_x(\tau - t_0)}{R_x(0)}$$

הצורה      הצורה      הצורה

$$R_x(0) \geq |R_x(\tau)|$$

עבור אות ספיה  
בזמן הסיום הוא >

נקימות של  $C_{xy}(\tau), \rho_{xy}(\tau)$  היא עבור  $\tau = t_0$

צולאה ומכירת: נתון את  $x[n]$ , כדגם עמן גאוסית,  $n=0, \dots, 10^6$

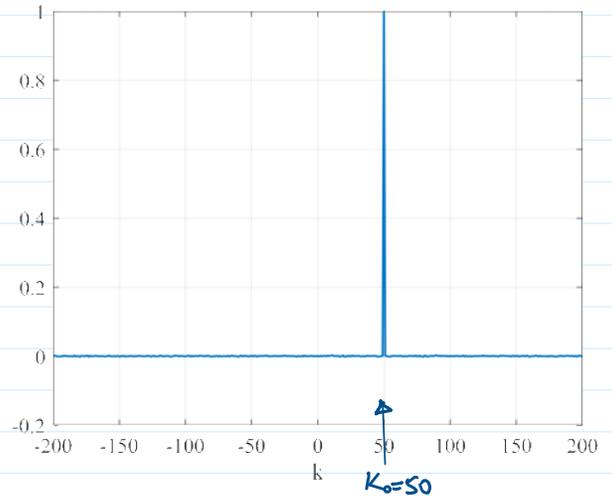
$$y[n] = x[n - 50]$$

$N = 1e6$ ; איך של  $x[n]$

$x = \text{randn}(1, 1e6)$ ;  $x[n] \sim N(0, 1)$

$y = [x(51:\text{end}) \text{ zeros}(1, 50)]$ ;  $y[n] = x[n - 50]$

$[C, \text{lags}] = \text{xcov}(x, y, 200, 'normalized')$ ; מישור של  $C_{xy}[k]$   
 $\text{plot}(\text{lags}, C)$   $C_{xy}[k]$   $k$   
 למדוד עדיק נקטיות של  $k$   $k$   $C_{xy}[k]$   $k$



\* הערה: בהצגה של 50 יש תצוי "נוסף"

בהצגה  $\neq 50$  אין צדק עמדות, כי ערכי  
 הדגם בלתי-תלויים/חסר-קורלציה  
 גאוסית